

SF1624 Algebra och geometri

Femte föreläsningen

Mats Boij

Institutionen för matematik
KTH

4 november, 2009

Multiplikation

Utöver att multiplicera vektorer med skalärer finns det två olika sorters multiplikation av vektorer:

- ▶ **skalärprodukt** - där produkten blir en skalär $\bar{u} \cdot \bar{v}$
- ▶ **kryssprodukt** (eller **vektorprodukt**) - där produkten blir en vektor $\bar{u} \times \bar{v}$

Skalärprodukt

Vi kan multiplicera vektorer genom

$$\bar{u} \cdot \bar{v} = |\bar{u}||\bar{v}| \cos \theta$$

där θ är vinkeln mellan vektorerna \bar{u} och \bar{v} . Vi kan kolla att detta uppfyller några naturliga räknelagar :

- ▶ $\bar{u} \cdot \bar{v} = \bar{v} \cdot \bar{u}$ ($\cos \theta = \cos(-\theta)$)
- ▶ $(\bar{u} + \bar{v}) \cdot \bar{w} = \bar{u} \cdot \bar{w} + \bar{v} \cdot \bar{w}$
- ▶ $(a\bar{u}) \cdot \bar{v} = a\bar{u} \cdot \bar{v}$

Skalarprodukt med koordinater

Vi kan använda räknelagarna för att beräkna skalärprodukten direkt från koordinaterna:

Sats

- ▶ För vektorer i planet – \mathbb{R}^2 – gäller att

$$(x_1, y_1) \cdot (x_2, y_2) = x_1x_2 + y_1y_2$$

- ▶ För vektorer i rummet – \mathbb{R}^3 – gäller att

$$(x_1, y_1, z_1) \cdot (x_2, y_2, z_2) = x_1x_2 + y_1y_2 + z_1z_2$$

Speciellt ser vi att längden av en vektor kan fås genom:

$$|\bar{u}|^2 = \bar{u} \cdot \bar{u} \quad (= x^2 + y^2 + z^2 \text{ om } \bar{u} = (x, y, z) \text{ i } \mathbb{R}^3)$$

Projektion med skalärprodukt

Som vi såg tidigare kan vi projicera en vektor \bar{u} på en vektor \bar{v} genom

$$\text{Proj}_{\bar{v}} \bar{u} = \frac{|\bar{u}| \cos \theta}{|\bar{v}|} \bar{v}$$

där θ är vinkeln mellan \bar{u} och \bar{v} . Med hjälp av skalärprodukten kan detta formuleras som

$$\text{Proj}_{\bar{v}} \bar{u} = \frac{\bar{u} \cdot \bar{v}}{|\bar{v}|^2} \bar{v} = \frac{\bar{u} \cdot \bar{v}}{\bar{v} \cdot \bar{v}} \bar{v}$$

där vi kan beräkna allt genom att använda koordinaterna för de ingående vektorerna, dvs om $\bar{u} = (x_1, y_1, z_1)$ och $\bar{v} = (x_2, y_2, z_2)$ så är

$$\text{Proj}_{\bar{v}} \bar{u} = \frac{x_1 x_2 + y_1 y_2 + z_1 z_2}{x_2^2 + y_2^2 + z_2^2} (x_2, y_2, z_2).$$

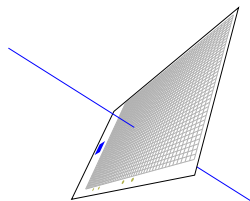
Ortogonalitet

Vektorer som är vinkelräta mot varandra brukar vi kalla **ortogonala**. Vi kan använda skalärprodukten för att kontrollera om två vektorer är ortogonala:

$$\bar{u} \perp \bar{v} \iff \bar{u} \cdot \bar{v} = 0$$

Plan i rummet

För ett plan i rummet finns två enhetsvektorer som är ortogonala mot alla vektorer i planet. Nollskilda multipler av dessa kallas **normalvektorer** till planet.



Plan i rummet

Om P_0 är en punkt i planet och \vec{n} är en normalvektor till planet gäller att

$$\overline{P_0P} \cdot \vec{n} = 0$$

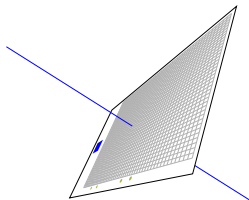
för alla punkter P i planet. Vi kan skriva det som

$$\overline{OP} \cdot \vec{n} = \overline{OP_0} \cdot \vec{n}$$

och om $\vec{n} = (a, b, c)$ får vi ekvationen

$$ax + by + cz = d$$

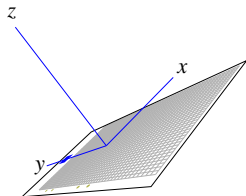
där $d = \overline{OP_0} \cdot \vec{n}$.



Vektorprodukt

Den andra sortens multiplikation av vektorer är **vektorprodukten**, eller **kryssprodukten**.

- ▶ $\bar{u} \times \bar{v}$ är vinkelrät mot både \bar{u} och \bar{v} .
- ▶ $|\bar{u} \times \bar{v}| = |\bar{u}||\bar{v}|\sin\theta$, där θ är vinkeln mellan \bar{u} och \bar{v} .
- ▶ riktningen av $\bar{u} \times \bar{v}$ ges av att $\bar{u}, \bar{v}, \bar{u} \times \bar{v}$ bildar ett **högerorienterat** system.



Räkningeregler för vektorprodukt

Det går att se från definitionen att följande räkningeregler är uppfyllda för vektorprodukten:

- ▶ $\bar{u} \times \bar{v} = -\bar{v} \times \bar{u}$
- ▶ $\bar{u} \times (\bar{v} + \bar{w}) = \bar{u} \times \bar{v} + \bar{u} \times \bar{w}$
- ▶ $(a\bar{u}) \times \bar{v} = a(\bar{u} \times \bar{v})$

Vektorprodukt från koordinater

Genom räknereglerna och att

$$\blacktriangleright \bar{e}_x \times \bar{e}_x = \bar{e}_y \times \bar{e}_y = \bar{e}_z \times \bar{e}_z = 0$$

$$\blacktriangleright \bar{e}_x \times \bar{e}_y = \bar{e}_z, \bar{e}_y \times \bar{e}_z = \bar{e}_x \text{ och } \bar{e}_z \times \bar{e}_x = \bar{e}_y$$

kan vi uttrycka vektorprodukten i koordinaterna för vektorerna:

Sats

Om $\bar{u} = (x_1, y_1, z_1)$ och $\bar{v} = (x_2, y_2, z_2)$ gäller att

$$\bar{u} \times \bar{v} = (y_1 z_2 - z_1 y_2, z_1 x_2 - x_1 z_2, x_1 y_2 - y_1 x_2).$$